



## Co-act EGP für ABB YuMi

Greifeinheit geeignet für kollaborierende Roboter mit der spezifischen Anbindung am ABB YuMi

### Vorteile – Ihr Nutzen

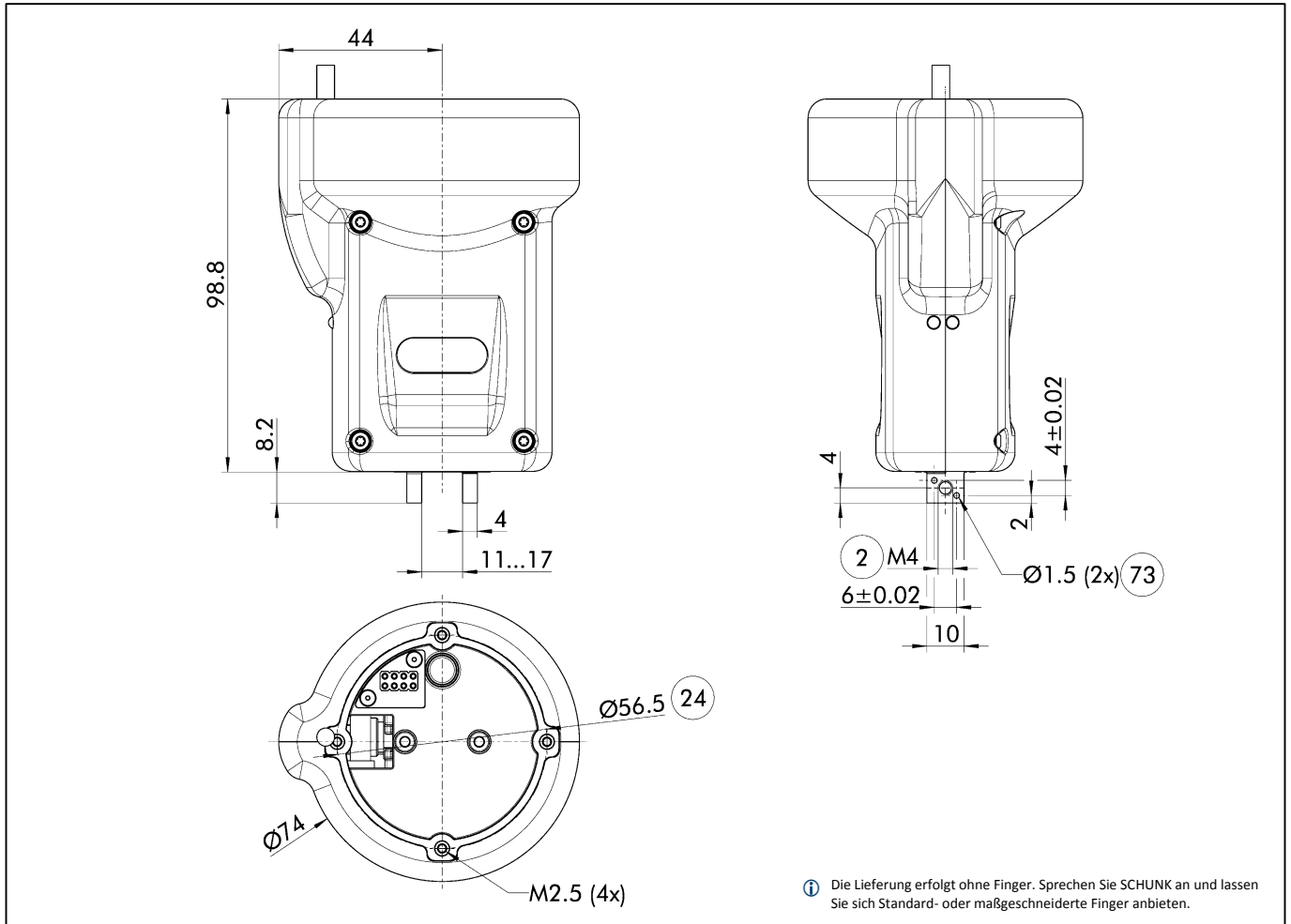
- Greifeinheit für den kollaborierenden Roboter
- Plug & Work am ABB YuMi
- Ansteuerung über digitale I/O

### Technische Daten

• Ident.-Nr.	1323826
• Baugröße	25
• Hub pro Backe	3 mm
• min. / max. Greifkraft	20 / 40 N
• max. zulässige Fingerlänge	32 mm
• Eigenmasse	0,20 kg
• Mechanische Schnittstelle	Roboterspezifisch
• Nennspannung	24 V DC
• Elektrische Schnittstelle	Direktanschluss
• Sensorik	Induktive Näherungsschalter

Sprechen Sie mit uns über Ihre individuelle Anforderung.  
Sie erreichen das Co-act Team per:

Hotline Co-act Team +49-7133-103-3444  
Email Co-act-team@de.schunk.com



2 Fingeranschluss

73 Passung für Zentrierstift

24 Lochkreis



*J. Lehmann*

Jens Lehmann, deutsche Torwartlegende,  
seit 2012 SCHUNK-Markenbotschafter  
für sicheres, präzises Greifen und Halten.  
[schunk.com/Lehmann](http://schunk.com/Lehmann)

SCHUNK GmbH & Co. KG  
Spann- und Greiftechnik

Bahnhofstr. 106 - 134  
D-74348 Lauffen/Neckar  
Tel. +49-7133-103-0  
Fax +49-7133-103-2399  
[info@de.schunk.com](mailto:info@de.schunk.com)

[schunk.com](http://schunk.com)  
[youtube.com/schunhq](https://www.youtube.com/schunhq)  
[twitter.com/schunk\\_hq](https://twitter.com/schunk_hq)  
[facebook.com/schunk.hq](https://www.facebook.com/schunk.hq)  
[schunk.com/lehmann](https://www.schunk.com/lehmann)

